

المهارات الرقمية	المادة:	بسم الله الرحمن الرحيم  وزارة التعليم Ministry of Education	المملكة العربية السعودية
اختبار فكري 1447	الاجتبار:		وزارة التعليم
ثالث متوسط	الصف:		إدارة التعليم
ساعتان	الزمن:		مدرسة:
الثاني ١٤٤٧	الفترة:		

اسم الطالب	درجة الطالب	٢٣٥
------------	-------------	-----

السؤال الأول: اختر الإجابة الصحيحة:	٤٥ درجات
-------------------------------------	----------

١- ما هي الوظيفة الأساسية لمستشعرات الاصطدام (Bumper Sensors) في الروبوتات؟			
(أ) قياس المسافة بدقة باستخدام الليزر	(ب) اكتشاف العوائق عند التلامس المباشر معها	(ج) تحديد الألوان الموجودة على الأرضية	(د) اكتشاف الحواف والمنحدرات عن بعد
٢- أين يتم تثبيت مستشعر العين الأمامية (FrontEye) في روبوت الواقع الافتراضي؟			
(أ) أسفل الروبوت موجهاً للأسفل	(ب) في الجزء الخلفي من الروبوت	(ج) في الجزء الأمامي موجهاً للأمام	(د) على الجانب الأيمن للروبوت
٣- ما هو اسم قالب الذي يتم استخدامه بصورة افتراضية عند إنشاء مستند جديد في مايكروسوفت وورد؟			
(أ) Basic.dot	(ب) Normal.dot	(ج) Standard.dot	(د) Default.dot
٤- أي من الخيارات التالية يُعد شرطاً لكي يعطف الروبوت إلى اليسار أثناء حركته للأمام؟			
(أ) إذا اكتشف مستشعر المسافة حاجزاً	(ب) إذا تم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر فقط	(ج) إذا اكتشف مستشعر العين السفلية اللون الأحمر	(د) إذا توقف الروبوت عن الحركة
٥- أي أداة تُستخدم لتطوير واختبار موقع ووردبريس محلياً قبل نشره؟			
(أ) WooCommerce	(ب) LocalWordPress	(ج) Task Manager	(د) Microsoft Excel
٦- ما الملاحظة المذكورة حول قوالب برنامج (LibreOffice Impress)؟			
(أ) يوجد عدد قليل من القوالب المثبتة سابقاً	(ب) لا يدعم القوالب نهائياً	(ج) يحتوي على أكبر مكتبة قوالب مدمجة	(د) القوالب فيه مدفوعة الثمن فقط
٧- لإدراج جدول محتويات تلقائي، يجب أولاً تطبيق ____ على العناوين في المستند.			
(أ) تنسيق غامق (Bold)	(ب) تعداد نقطي (Bullets)	(ج) أنماط العناوين (Heading Styles)	(د) محاذاة للوسط (Center Allgnment)
٨- ما هي المستشعرات الثلاثة التي تعتمد عليها حركة الروبوت في مشروع قلعة المحطم؟			
(أ) مستشعر الجيروسكوب، مستشعر اللمس، مستشعر الألوان	(ب) مستشعر العين السفلية، مستشعر المسافة، مستشعر الاصطدام الأيسر	(ج) مستشعر العين الأمامية، مستشعر الموجات، الكاميرا	(د) مستشعر الحرارة، مستشعر المسافة، مستشعر المغناطيس
٩- في برنامج مايكروسوفت إكسل، ما الميزة التي تتيح لك التأكد من صحة البيانات المدخلة في خلية (مثل التواريخ)؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) معاينة فواصل الصفحات	(د) أنواع البيانات المرتبطة
١٠- ما هي طريقة عرض المصنف التي تعرض المحتوى كما سيظهر على الصفحة عند طباعتها، وتتيح تحرير الرؤوس والتذييلات؟			
(أ) العادي (Normal)	(ب) معاينة فواصل الصفحات (Page Break Preview)	(ج) تخطيط الصفحة (Page Layout)	(د) ملء الشاشة (Full Screen)
١١- أي مستشعر يُستخدم لاكتشاف الكائنات أو الألوان الموجودة مباشرة تحت الروبوت؟			
(أ) مستشعر المسافة	(ب) مستشعر العين الأمامية	(ج) مستشعر التصادم	(د) مستشعر العين السفلية
١٢- ما وظيفة الأمر البرمجي "تعزيز" (boost) في لبنة المغناطيس الكهربائي؟			
(أ) دفع الروبوت للأمام بسرعة	(ب) إسقاط القرص المعدني	(ج) التقاط القرص المعدني	(د) تغيير لون مستشعر العين
١٣- ما هو نوع الأشعة المستخدمة في مستشعرات المنحدرات (Cliff Sensors) لقياس المسافة بين قاعدة الروبوت والأرضية؟			
(أ) الأشعة فوق البنفسجية	(ب) أشعة الليزر	(ج) الأشعة تحت الحمراء	(د) أشعة إكس

١٤- ما البرنامج الذي يتم استخدامه في خطوة جمع المعلومات لإنشاء استبانة وفقاً لخطوات المشروع؟			
(أ) مايكروسوفت إكسل	(ب) مايكروسوفت باوربوينت	(ج) مايكروسوفت وورد	(د) ليدر أوفيس إمبرس
١٥- عند الرغبة في خفض ترتيب نص في قائمة متعددة المستويات (Multilevel list)، ما الأداة التي يجب استخدامها؟			
(أ) إنقاص المسافة البادئة (Decrease Indent)	(ب) زيادة المسافة البادئة (Increase Indent)	(ج) تعداد رقمي (Numbering)	(د) فرز (Sort)
١٦- ما هو المستشعر الذي يستخدم شعاع الضوء لتحديد المسافة بدقة عالية في التطبيقات الصناعية؟			
(أ) مستشعر الموجات فوق الصوتية	(ب) مستشعر الاصطدام	(ج) مستشعر المسافة بالليزر	(د) مستشعر العين السفلية
١٧- في أي علامة تبويب توجد أداة 'إعادة استخدام الملفات' (Reuse Files) التي تسمح باستيراد محتوى من ملف آخر؟			
(أ) الشريط الرئيسي (Home)	(ب) إدراج (Insert)	(ج) تخطيط (Layout)	(د) مراجع (References)
١٨- في ملعب ديناميكية قلعة المحطم (Dynamic Castle Crasher)، ماذا يحدث عند الضغط على زر التحديث (Refresh)؟			
(أ) يتم إعادة تشغيل البرنامج من البداية بنفس الترتيب	(ب) يتم تغيير مواضع قلاع الملعب	(ج) تتغير سرعة الروبوت	(د) يتم حذف الكود البرمجي
١٩- لتشغيل العرض التقديمي بدءاً من الشريحة الحالية، يتم الضغط على مفتاح الاختصار:			
(أ) F5	(ب) Shift + F5	(ج) Ctrl + P	(د) Alt + F4
٢٠- ما هو الاختصار المستخدم لفتح نافذة الطباعة بشكل سريع في مايكروسوفت إكسل؟			
(أ) Ctrl + C	(ب) Ctrl + V	(ج) Ctrl + P	(د) Ctrl + S
٢١- وفقاً لجدول المهارات، كيف يتم تصدير العرض التقديمي النهائي في مايكروسوفت باوربوينت؟			
(أ) تصدير كملف PDF	(ب) تصدير كفيديو	(ج) تصدير كحزمة	(د) تصدير كصور
٢٢- ماذا يحدث عند اختيار 'ترجمة المستند' (Translate Document) بأكمله في مايكروسوفت وورد؟			
(أ) يتم استبدال النص في نفس المستند	(ب) يتم إنشاء مستند منفصل بالنص المترجم في نافذة جديدة	(ج) يظهر النص المترجم في تلميح الشاشة فقط	(د) يتم حفظ الترجمة كملف PDF تلقائياً
٢٣- ما هي الوحدة التي يمكن للبنية 'المسافة الأمامية في' (FrontDistance in) إرجاع القيم بها بالإضافة إلى المليمتر (mm)؟			
(أ) السنتمتر	(ب) المتر	(ج) البوصة (Inches)	(د) القدم
٢٤- في أي عام سُجلت أول علامة تجارية لنموذج مكنسة كهربائية روبوتية صالحة التشغيل؟			
(أ) 2000	(ب) 2010	(ج) 2005	(د) 1995
٢٥- أثناء العمل على جدول البيانات في المشروع، ما الميزة التي تستخدم لضمان دقة المدخلات وتحديد نوعها؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) منطقة الطباعة	(د) التنسيق الشرطي
٢٦- ما هو الإجراء المناسب عند توقف أحد البرامج عن الاستجابة في نظام ويندوز؟			
(أ) تغيير منفذ USB	(ب) إغلاقه من مدير المهام	(ج) تشغيل إلغاء التجزئة	(د) إجراء اختبار ذاتي للطباعة
٢٧- في بيئة فيكس كود في آر، ماذا تبلغ قيمة مستشعر المسافة عندما لا يكون هناك أي شيء أمام الروبوت؟			
(أ) صفر	(ب) أكبر من 3000 مليمتر	(ج) أقل من 50 مليمتر	(د) 1000 مليمتر بالضبط
٢٨- وفقاً لمنطق المشروع، إذا لم يكتشف مستشعر المسافة شيئاً أو إذا لم يتم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر، ماذا يجب أن يفعل الروبوت؟			
(أ) ينعطف إلى اليمين	(ب) يتوقف تماماً	(ج) يتحرك إلى الخلف	(د) ينعطف إلى اليسار
٢٩- ما وظيفة عنصر البرمجة الجديد (Corrections of route) الذي يتم إنشاؤه في المشروع؟			
(أ) زيادة سرعة الروبوت لتحطيم القلاع	(ب) تصحيح موضع الروبوت حتى لا يسقط من الملعب	(ج) حساب عدد القلاع المحطمة	(د) تغيير لون الروبوت

٣٠- ما التقنيتان الأكثر شيوعاً لتحديد المواقع والمسح الضوئي في المركبات ذاتية القيادة؟			
(أ) البلوتوث والواي فاي	(ب) نظام ليدار (LIDAR) ونظام الرادار (Radar)	(ج) الأشعة تحت الحمراء والموجات الصوتية	(د) الكاميرات الرقمية والأقمار الصناعية
٣١- عند الرغبة في تجميد الصفوف الثلاثة الأولى في ورقة العمل، ما هي الخلية التي يجب تحديدها قبل اختيار أمر 'تجميد الأجزاء'؟			
(أ) الخلية A1	(ب) الخلية A3	(ج) الخلية A4	(د) أي خلية في الصف الأول
٣٢- ما هي الميزة التي تتيح لك التحكم بنوع البيانات أو القيم التي يتم إدخالها في الخلية، مثل حصر البيانات في قائمة منسدلة؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) تأمين ورقة العمل	(د) أنواع البيانات المرتبطة
٣٣- ما الغرض من استخدام ميزة 'حزمة للقرص المضغوط' (Package for CD)؟			
(أ) حذف الخلفيات من الشرائح	(ب) ضغط الصور لتقليل حجم الملف فقط	(ج) جمع العرض التقديمي والملفات المرتبطة به لتشغيله على جهاز آخر	(د) تغيير ألوان العرض إلى التدرج الرمادي
٣٤- ما البرنامج البديل المذكور الذي يمكن استخدامه لإنشاء جداول لتسجيل النفقات على نظامي IOS و iPadOS؟			
(أ) Apple Pages	(ب) Apple Numbers	(ج) LibreOffice Impress	(د) Microsoft Access
٣٥- في مستشعرات الروبوت، ما وظيفة مستشعر المسافة (Ultrasonic)؟			
(أ) تتبع الخطوط الملونة	(ب) قياس المسافة للكشف عن العقبات	(ج) استشعار اللمس عند الاصطدام	(د) عد الخطوط الزرقاء
٣٦- أي مما يلي يُعد من عيوب استخدام التخزين السحابي؟			
(أ) صعوبة الوصول للبيانات	(ب) عدم القدرة على المشاركة	(ج) مشكلات الاتصال بالإنترنت	(د) زيادة تكلفة الأجهزة
٣٧- أي من اللبئات التالية تُستخدم لتكرار الأوامر الموجودة بداخلها لعدد غير محدد من المرات وبدون توقف؟			
(أ) لبنة كرر (Repeat)	(ب) لبنة إذا.. ثم (If.. then)	(ج) لبنة إلى الأبد (Forever)	(د) لبنة انتظر حتى (Wait until)
٣٨- ماذا يرجع مستشعر العين (Eye Sensor) إذا لم يكتشف أي كائن أو لون؟			
(أ) القيمة (True)	(ب) لون عشوائي	(ج) القيمة (False) وأنه "لا يوجد لون"	(د) يتوقف الروبوت عن العمل
٣٩- عند الرغبة في تشغيل العرض التقديمي بشكل مستمر دون توقف حتى الضغط على Esc، نستخدم خيار:			
(أ) تنفيذ حلقة مستمرة (Loop continuously)	(ب) عرض بدون سرد (Show without narration)	(ج) عرض بدون حركات (Show without animation)	(د) استخدام التوقيت (Use timings)
٤٠- من أي علامة تبويب يمكن الوصول إلى خيار 'حجم الشريحة' (Slide Size)؟			
(أ) إدراج (Insert)	(ب) عرض (View)	(ج) تصميم (Design)	(د) ملف (File)
٤١- ما الفائدة الرئيسية من استخدام الشكل الرئيس للشريحة (Slide Master)؟			
(أ) إجراء تغييرات في التنسيق والتخطيط على كافة الشرائح في نفس الوقت	(ب) حذف جميع الصور من العرض التقديمي	(ج) تغيير محتوى النصوص في الشرائح الفردية فقط	(د) طباعة العرض التقديمي بشكل أسرع
٤٢- ما هي النتيجة المنطقية للتعبير التالي: (صواب) و (خطأ)؟			
(أ) صواب	(ب) خطأ	(ج) لا شيء	(د) قيمة غير معرفة
٤٣- لتحويل نص يحتوي على أسماء دول إلى نوع بيانات جغرافي للحصول على إحصاءات، نستخدم تبويب:			
(أ) الشريط الرئيسي (Home)	(ب) إدراج (Insert)	(ج) بيانات (Data)	(د) عرض (View)
٤٤- أين يقع مستشعر المسافة بالليزر في روبوت الواقع الافتراضي؟			
(أ) على الجزء الخلفي للروبوت	(ب) على الجزء الأمامي للروبوت	(ج) أسفل الروبوت	(د) على جانب العجلات
٤٥- أين يمكنك العثور على لبنة "مستشعر الاصطدام" في برنامج فيكس كود في آر (VEXcode VR)؟			
(أ) فئة التحكم (Control)	(ب) فئة العمليات (Operators)	(ج) فئة المتغيرات (Variables)	(د) فئة المستشعرات (Sensing)

الإجابة	العبارة	#
()	يعتبر (WooCommerce) برنامجاً مستقلاً تماماً ولا علاقة له بنظام ووردبريس.	١
()	تشبه مستشعرات الجدار (Wall Sensors) مستشعرات الجرف ولكنها تعمل باتجاه معاكس لاكتشاف الحوائط.	٢
()	عند حفظ ملف الإكسل بتنسيق مختلف مثل CSV، يتم دائماً الاحتفاظ بجميع التنسيقات والرسوم البيانية دون أي تغيير.	٣
()	في مايكروسوفت باوربوينت، تطبيق الشكل الرئيس للشريحة يضمن توحيد الخطوط والتنسيق في كافة الشرائح.	٤
()	يُتيح لك مايكروسوفت وورد تخصيص القوائم النقطية باستخدام رموز أو صور خاصة.	٥
()	يمكن تنزيل المزيد من القوالب لبرنامج ليدر أوفيس إمبرس من شبكة الإنترنت.	٦
()	عند تصميم المتجر الإلكتروني، يُفضل البدء برسم المخطط العام للصفحات على الورق أولاً.	٧
()	يُتيح لك برنامج مايكروسوفت إكسل قفل خلايا محددة لحمايتها من التعديل.	٨
()	في مشروع الوحدة، يجب أن يستمر الروبوت في تحطيم القلاع حتى يكتشف مستشعر العين السفلية للون الأحمر.	٩
()	التعليقات (Comments) هي نصوص يتم إضافتها للمقطع البرمجي ويقوم المحول البرمجي بتنفيذها كأوامر.	١٠
()	يُنصح ألا تزيد مدة العرض التقديمي عن 45 إلى 50 دقيقة للحفاظ على انتباه الجمهور.	١١
()	تقوم العملية المنطقية (لا / NOT) بعكس نتيجة التعبير الموجود فيها.	١٢
()	يُتيح لك خيار 'عرض شرائح مخصص' (Custom Slide Show) إنشاء عرض فرعي يحتوي على جزء محدد من شرائح العرض الأصلي.	١٣
()	في ملعب (Castle Crasher) الثابت، تتغير أماكن القلاع في كل مرة يتم فيها تشغيل البرنامج.	١٤
()	برنامج LibreOffice Impress هو برنامج مخصص لمعالجة النصوص فقط.	١٥
()	كلما زادت سرعة الروبوت، زادت المسافة التي يحتاجها للتوقف عند اكتشاف عائق (تأخر في التوقف).	١٦
()	يمكن لمستشعرات العين اكتشاف الألوان مثل الأحمر والأخضر والأزرق.	١٧
()	العمليات المنطقية المستخدمة لإنشاء تعبيرات مركبة هي 'و'، 'أو'، 'لا'.	١٨
()	يتم استخدام لبنة "إسقاط" (drop) مع المغناطيس الكهربائي لالتقاط الأقراص المعدنية.	١٩

#	العبرة	الإجابة
٢٠	تعمل مستشعرات الاصطدام في روبوت الواقع الافتراضي مثل مفتاح التبديل (Switch) حيث يمكن تشغيله أو إيقافه.	()
٢١	لا يمكن إضافة عناصر نائبية (Placeholders) جديدة عند تعديل تخطيطات الشريحة الرئيسية.	()
٢٢	تكون جميع الخلايا في ورقة العمل مؤمنة (Locked) افتراضياً، ولكن الحماية لا تتفعل إلا عند اختيار 'حماية ورقة'.	()
٢٣	عند إضافة صورة كخلفية واختيار 'تطبيق على الكل'، يتم تغيير خلفية الشريحة المحددة فقط.	()
٢٤	عند البحث عبر الإنترنت للمشروع، ليس من الضروري التحقق من موثوقية المصدر.	()
٢٥	يمكن أن تتداخل مكبرات الصوت التي تعمل بتقنية البلوتوث مع إخراج الصوت على جهاز الحاسب.	()
٢٦	يمكنك استخدام التحقق من صحة البيانات لتقييد التواريخ ضمن إطار زمني معين.	()
٢٧	يمكن استخدام 'عناصر برمجة جديدة' (My Blocks) لتقسيم البرنامج الرئيس إلى وحدات أصغر قابلة لإعادة الاستخدام.	()
٢٨	ليس من الضروري تطبيق أنماط على العناوين لإضافة جدول محتويات تلقائي.	()
٢٩	عند إضافة صورة كخلفية لورقة العمل، يُفضل أن تكون الصورة داكنة اللون لتسهيل قراءة البيانات.	()
٣٠	العملية المنطقية (أو / OR) تعطي نتيجة "صواب" فقط إذا كان كلا الشرطين صواباً.	()
٣١	يمكنك تغيير حجم واتجاه شرائح العرض التقديمي ليتناسب مع أحجام شاشات أو مقاسات ورق مختلفة.	()
٣٢	يستطيع مستشعر العين الأمامية اكتشاف الكائنات الموجودة على مسافة قريبة منه.	()
٣٣	المركبة ذاتية القيادة هي مركبة تتطلب تدخلًا بشرياً مستمراً للتحكم فيها.	()
٣٤	يُستخدم مستشعر المسافة بالليزر في السيارات لقياس منسوب الوقود في الخزان.	()
٣٥	يستخدم المقطع البرمجي المتغير counter بقيمتين مختلفتين (1 أو 2) لتصحيح مسار الروبوت.	()
٣٦	يمكنك استخدام ميزة 'إعادة استخدام الملفات' لاستيراد محتوى من مستندات تم حفظها محلياً على جهازك.	()
٣٧	تعتمد تقنية القيادة الذاتية بشكل أساسي على المستشعرات لاستشعار البيئة المحيطة.	()
٣٨	يُعد تحسين محركات البحث (SEO) غير مفيد لجذب العملاء إلى المتجر الإلكتروني.	()

#	العبرة	الإجابة
٣٩	يمكنك استخدام برنامج Apple Pages لكتابة مقال أو فكرة لمجلة مدرسية على هاتفك الذكي.	()
٤٠	روبوت الواقع الافتراضي مزود بزوج من مستشعرات الاصطدام الخلفية.	()
٤١	عند استخدام 'الجدول اليدوي' لجدول المحتويات، يقوم وورد بتحديث أرقام الصفحات تلقائياً.	()
٤٢	يعمل مستشعر الموجات فوق الصوتية عن طريق إرسال موجات صوتية وحساب المسافة بناءً على ارتدادها.	()
٤٣	لإغلاق أدوات الرأس والتذييل والعودة لورقة العمل، يمكنك الضغط على مفتاح Esc.	()
٤٤	يمكن تغيير رقم البداية لقائمة مرقمة باستخدام خيار 'تعيين القيمة الرقمية' (Set Numbering Value).	()
٤٥	تعتمد حركة الروبوت في مشروع الوحدة على مستشعر العين الأمامية فقط.	()

السؤال الثالث: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	ه درجات
(أ)	(ب)
١. LocalWordPress عملية قد يؤدي إلغاؤها أو إجراؤها بشكل خاطئ لمشاكل
٢. WooCommerce بيئة تطوير محلية للمواقع
٣. مدير المهام التحقق من أضراره لحل مشاكل الإنترنت
٤. الموجه (Router) إضافة للتجارة الإلكترونية
٥. تجزئة القرص يُستخدم لإغلاق البرامج غير المستجيبة

السؤال الرابع: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	ه درجات
(أ)	(ب)
١. تطبيق مستشعر الليزر أنظمة السلامة المضادة للتصادم في السيارات
٢. تطبيق مستشعر الموجات فوق الصوتية تستخدم للتحقق من شرط وتنفيذ أوامر مختلفة بناءً عليه
٣. وحدة المراقبة (Monitor Console) تتيح رؤية القيم التي ترجعها المستشعرات
٤. Wait until مراقبة الجودة وعمليات التصنيع الدقيقة
٥. If then else توقف تنفيذ المقطع البرمجي مؤقتاً حتى تحقق الشرط

السؤال الخامس: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
يكتشف الأجسام لتجنب الاصطدام	1. مستشعر المسافة
ضرورة لنشر الموقع على الإنترنت	2. مستشعر العين (المسار)
يعمل عند الضغط عليه فعلياً	3. مستشعر الاصطدام
يكتشف الألوان والخطوط الأرضية	4. SEO
تحسين ظهور الموقع في نتائج البحث	5. استضافة الويب

السؤال السادس: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
العمليات المنطقية	1. Electromagnet
مكنسة روبوتية	2. FrontEye Sensor
مستشعر العين الأمامية	3. Laser Distance Sensor
مغناطيس كهربائي	4. Logical Operators
مستشعر المسافة بالليزر	5. Robotic Vacuum

السؤال السابع: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
يساعد الروبوت على اكتشاف موقعه والعوائق	1. مستشعر العين (Eye Sensor)
يقابل حاسة اللمس عند الإنسان	2. مستشعر الاصطدام (Bumper)
يقابل حاسة الرؤية عند الإنسان	3. مستشعر المسافة (Distance)
ليس من المستشعرات المذكورة في الجدول	4. الميكروفون
ليس من مستشعرات فيكس كود في آر المذكورة	5. الكاميرا

السؤال الثامن: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
صواب	1. (صواب) و (صواب)
صواب	2. (صواب) و (خطأ)
صواب	3. (خطأ) أو (صواب)
خطأ	4. (خطأ) أو (خطأ)

(ب)	(أ)
..... خطأ	٥. لا (خطأ)

السؤال التاسع: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... عمليات المقارنة	١. Autonomous Driving
..... مستشعر العين السفلية	٢. Bumper Sensor
..... مستشعر المسافة	٣. Comparison Operators
..... القيادة الذاتية	٤. Distance Sensor
..... مستشعر الاصطدام	٥. DownEye Sensor

السؤال العاشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... يحتوي على خيارات إنشاء وتحديث جدول المحتويات	١. تبويب مراجع (References)
..... يحتوي على خيارات الفواصل وإعداد الصفحة	٢. تبويب مراجعة (Review)
..... يحتوي على خيارات التعداد النقطي والرقمي ومتعدد المستويات	٣. تبويب الشريط الرئيسي (Home) - مجموعة فقرة
..... يحتوي على خيار إنشاء مستند جديد من القوالب	٤. تبويب تخطيط (Layout)
..... يحتوي على خيارات الترجمة والتدقيق	٥. تبويب ملف (File)

السؤال الحادي عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... يستخدم أرقاماً متسلسلة لترتيب القوائم	١. تعداد نقطي (Bullets)
..... يستخدم رموزاً لإبراز النقاط دون ترتيب معين	٢. تعداد رقمي (Numbering)
..... زر لوضع النص المترجم داخل المستند	٣. تحديث الجدول (Update Table)
..... خيار لضمان تطابق جدول المحتويات مع محتوى المستند الحالي	٤. إدراج (Insert) في الترجمة
..... شرط أساسي لإنشاء جدول محتويات تلقائي	٥. نمط العنوان (Heading Style)

السؤال الثاني عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... فئة تحتوي على العمليات الحسابية والمنطقية	١. BumperLeft
..... مستشعر الاصطدام الأيسر	٢. BumperRight

(ب)	(أ)
..... مستشعر الاصطدام الأيمن	٣. Sensing
..... فئة تحتوي على لبنات المستشعرات	٤. Operators
..... فئة تحتوي على لبنات التكرار والشروط	٥. Control

السؤال الثالث عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... حفظ الملف كملف نصي يفصل بين القيم بفاصلة.	١. تخطيط الصفحة (Page Layout)
..... يعرض المحتوى كما سيظهر عند الطباعة ويتيح تحرير الرؤوس.	٢. معاينة فواصل الصفحات (Page Break Preview)
..... فحص المصنف بحثاً عن ميزات غير مدعومة في إصدارات سابقة.	٣. الوضع العادي (Normal)
..... طريقة العرض الافتراضية عند إنشاء ورقة عمل.	٤. مدقق التوافق (Compatibility Checker)
..... يعرض المحتوى مع خطوط زرقاء لتحديد صفحات الطباعة.	٥. صيغة CSV

السؤال الرابع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... لبنة سداسية الشكل تُرجع صواب أو خطأ	١. لبنة إلى الأبد (Forever)
..... لبنة بيضاوية الشكل تُرجع قيمة رقمية	٢. لبنة التعليق (Comment)
..... تستخدم لإضافة وصف نصي للمقطع البرمجي	٣. لبنة المسافة الأمامية وجدت كائناً؟
..... تسمح بإنشاء وظائف مخصصة لتقسيم الكود	٤. لبنة المسافة الأمامية في (mm)
..... تكرر اللبنة بداخلها باستمرار دون توقف	٥. عنصر برمجة جديد (My Block)

السؤال الخامس عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... يحتوي على أوامر إضافة الرؤوس والتذييلات.	١. تبويب بيانات (Data)
..... يحتوي على إعدادات خلفية الورقة وتعيين ناحية الطباعة.	٢. تبويب عرض (View)
..... يحتوي على أوامر التحقق من صحة البيانات وأنواع البيانات.	٣. تبويب تخطيط الصفحة (Page Layout)
..... يحتوي على أوامر تجميد الأجزاء وتغيير طرق العرض.	٤. تبويب إدراج (Insert)
..... يحتوي على خيارات الحفظ والطباعة والتحقق من التوافق.	٥. تبويب ملف (File)

ه درجات	السؤال السادس عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)
(ب)	(أ)
التحكم في وضوح صورة الخلفية	١. عرض مخصص (Custom Show)
جعل الخلفية موحدة لجميع الشرائح	٢. تطبيق على الكل (Apply to All)
عرض مجموعة محددة فقط من الشرائح	٣. الشفافية (Transparency)
حفظ الفيديوهات والصوت داخل حزمة العرض	٤. إعداد عرض الشرائح (Set Up Show)
التحكم في خيارات التشغيل مثل التكرار	٥. تضمين الملفات المرتبطة

ه درجات	السؤال السابع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)
(ب)	(أ)
تذييلات	١. Freeze Panes
منطقة الطباعة	٢. Print Area
جدول المحتويات	٣. Table of Contents
رؤوس	٤. Headers
تجميد الأجزاء	٥. Footers

ه درجات	السؤال الثامن عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)
(ب)	(أ)
حزمة	١. Data Validation
التحقق من صحة البيانات	٢. Multilevel List
مخططات	٣. Layouts
قالب	٤. Package
قائمة متعددة المستويات	٥. Template

ه درجات	السؤال التاسع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)
(ب)	(أ)
تتحقق من وجود كائن أمام المستشعر	١. ملعب القرص المتاهة
بيئة افتراضية تحتوي على أقراص ملونة	٢. القيادة الذاتية
تُستخدم لمراقبة المسافة التي تفصل الروبوت عن الكائن	٣. لبنة (يمثل مجسم قريب؟)
تتحقق من لون الكائن المكتشف	٤. لبنة (يستشعر لون؟)

(أ)	(ب)
٥. العين الأمامية مع مستشعر المسافة	تحرك المركبات دون تدخل بشري

السؤال العشرون: أكمل الفراغات التالية:	٤٥ درجات
١ تُستخدم لبنات ____ لإضافة ملاحظات نصية تشرح المقطع البرمجي ولا تؤثر على تشغيله.	
٢ الجهاز الذي يستخدم شعاع الليزر لتحديد المسافة إلى الجسم يسمى مستشعر ____.	
٣ المصطلح الإنجليزي لمستشعر الاصطدام هو ____.	
٤ لبنة 'المسافة الأمامية وجدت كائناً' هي لبنة مراسل منطقية تُرجع قيمة إما صواب أو ____.	
٥ في مايكروسوفت وورد، يمكن إنشاء ____ ليسهل التنقل بين عناوين المستند.	
٦ مستشعر الروبوت الذي يقابل حاسة اللمس عند الإنسان هو مستشعر ____.	
٧ المركبة التي تكون قادرة على استشعار بيئتها والعمل دون تدخل بشري تسمى مركبة ____.	
٨ لإجراء تغييرات شاملة على خطوط وتخطيطات كافة الشرائح مرة واحدة، نستخدم عرض ____.	
٩ في المتاجر الإلكترونية، تُستخدم أداة ____ كإضافة للتجارة الإلكترونية لنظام ووردبريس.	
١٠ توجد ميزة 'تجميد الأجزاء' ضمن علامة تبويب ____ في مجموعة نافذة.	
١١ يستخدم الروبوت ____ لتحطيم جميع قلاع الملعب وإسقاط وحدات البناء في المشروع.	
١٢ عند تصدير العرض، يمكن تضمين ____ لضمان عمل الفيديوهات والصور المرتبطة عند فتح العرض على جهاز آخر.	
١٣ في نهاية المشروع، سننشئ عرضاً تقديمياً لإظهار استنتاجاتك باستخدام برنامج ____.	
١٤ يتم تثبيت مستشعر العين ____ أسفل روبوت الواقع الافتراضي ويتم توجيهه للأسفل.	
١٥ يمكن العثور على لبنات العمليات المنطقية مثل (and, or, not) في فئة ____.	
١٦ تُعرف القيادة التي لا تحتاج لتدخل بشري وتستخدم المستشعرات ب ____.	
١٧ للحصول على نتيجة "صواب" في العملية المنطقية (و / AND)، يجب أن يكون كلا التعبيرين المنطقيين ____.	
١٨ تُسمى الميزة التي تسمح بإبقاء أجزاء محددة من جدول البيانات ظاهرة أثناء التمرير ب ____.	
١٩ توجد أدوات الترجمة (Translate) في مايكروسوفت وورد ضمن علامة تبويب ____.	
٢٠ للحفاظ على توافق المصنف مع إصدارات إكسل القديمة، نستخدم أداة ____ من قائمة ملف.	
٢١ في برمجة تتبع الحائط، إذا كانت المسافة الخالية أمام الروبوت أكبر من ____ مليمتر، فإن الروبوت يتحرك للأمام.	
٢٢ لتشخيص مشكلات الطباعة، يمكن إجراء ____ على الطباعة.	
٢٣ يتم استخدام ____ عند الحاجة لإبراز بعض الموضوعات وترتيبها حسب أولويتها.	
٢٤ يتم استخدام مستشعر ____ للكشف عن المنطقة الحمراء وتصحيح مسار الروبوت.	
٢٥ المصطلح الإنجليزي 'Print Area' يعني ____.	
٢٦ لتحديث جدول المحتويات بعد إجراء تعديلات، نذهب إلى علامة تبويب مراجع ونختار ____.	
٢٧ لالتقاط الأقراص المعدنية في ملعب القرص المتاهة، نستخدم أداة تسمى ____.	
٢٨ العملية التي تضمن وتحقق من أن البيانات المدخلة تأتي في نطاق مجموعة معينة من القيم تسمى ____.	
٢٩ لإدخال بيانات جغرافية مرتبطة في إكسل، يتم استخدام ميزة ____ من تبويب بيانات.	
٣٠ لمعاينة كيف سيبدو العرض التقديمي عند الطباعة بالأبيض والأسود، نستخدم وضع العرض ____.	
٣١ القالب في مايكروسوفت وورد هو بمثابة ____ مُصمم سابقاً لغرض محدد مثل السيرة الذاتية أو الفاكس.	

٣٢	المصطلح الإنجليزي الذي يقابل 'التوافق مع الإصدارات السابقة' هو ____.
٣٣	عند تحويل النص إلى بيانات مرتبطة، يمكنك الضغط على أيقونة ____ لفتح بطاقة تعالين المعلومات المتاحة.
٣٤	يمكن ضبط درجة وضوح صورة الخلفية في الشريحة عن طريق تحريك شريط ____.
٣٥	إذا اكتشف مستشعر المسافة شيئاً ما أو تم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر، يجب أن يتحرك الروبوت إلى ____.
٣٦	اللبنة التي تُرجع صواباً عندما يكون مستشعر الاصطدام مضغوطاً تسمى ____.
٣٧	في برمجة الروبوت، يُستخدم مستشعر ____ للكشف عن الخطوط السوداء أو الملونة على الأرضية.
٣٨	لعرض محتوى ورقة إكسل كما سيظهر عند الطباعة في صفحات متعددة، نستخدم طريقة عرض ____.
٣٩	نظام ____ هو إحدى التقنيات الشائعة لتحديد المواقع في القيادة الذاتية ويعتمد على الموجات الكهرومغناطيسية.
٤٠	تسمى القائمة التي يتم فيها إنشاء قائمة أخرى داخل القائمة الحالية باسم القائمة ____.
٤١	لإضافة مناطق مخصصة للنصوص أو الصور في تخطيط جديد، نستخدم أداة إدراج ____.
٤٢	تُستخدم مستشعرات ____ في المكانس الروبوتية لتجنب سقوط الروبوت من على الدرج أو الحواف.
٤٣	لإزالة الجزء المحدد للطباعة سابقاً، نختار الأمر ____ من قائمة ناحية الطباعة.
٤٤	تُستخدم لبنة ____ لإيقاف تنفيذ المقطع البرمجي مؤقتاً حتى يتحقق شرط معين.
٤٥	يحتوي روبوت الواقع الافتراضي على مستشعري اصطدام هما: مستشعر الاصطدام الأيمن ومستشعر الاصطدام ____.

السؤال الحادي والعشرون: أجب عن الأسئلة التالية:

١٥ درجات

الأول.

ما وظيفة المغناطيس الكهربائي في روبوت الواقع الافتراضي؟

.....

.....

.....

.....

.....

الثاني.

اذكر إحدى مميزات التخزين السحابي المذكورة في الدرس.

.....

.....

.....

.....

.....

الثالث.

اذكر طريقتين مختلفتين لبدء تشغيل عرض الشرائح.

.....

.....

.....

.....

.....

اذكر تطبيقاً واحداً من الحياة الواقعية لمستشعرات الموجات فوق الصوتية.

الخامس.

كيف تساعد مستشعرات الجدار (Wall Sensors) المكنسة الروبوتية؟

السادس.

ما وظيفة 'العنصر النائب' (Placeholder) عند تصميم تخطيطات الشرائح؟

السابع.

اذكر طريقتين لتخصيص قائمة متعددة المستويات.

الثامن.

ما الفائدة من استخدام 'عناصر برمجة جديدة' (My Blocks) في فيكس كود في آر؟

ما الفائدة من استخدام ميزة 'قفل الخلايا' في برنامج إكسل ضمن المشروع؟

.....

.....

.....

.....

.....

العاشر.

ما هو الهدف الرئيسي للروبوت في مشروع (Castle Crasher)؟

.....

.....

.....

.....

.....

الحادي عشر.

لماذا قد تحتاج إلى استخدام 'تدرج الرمادي' (Grayscale) في الباوربوينت؟

.....

.....

.....

.....

.....

الثاني عشر.

اشرح باختصار وظيفة العملية المنطقية (أو / OR).

.....

.....

.....

.....

.....

الثالث عشر.

ما وظيفة الأمر البرمجي الذي يستخدم (مستشعر الاصطدام) في سياق الدرس؟

.....

.....

.....

.....

.....

ما الفرق بين لبنات 'المُراسل' (Reporter) ولبنات 'المُراسل المنطقية' (Boolean Reporter)؟

.....

.....

.....

.....

.....

الخامس عشر.

ما هو المبدأ الذي يعتمد عليه مستشعر المسافة بالليزر في حساب المسافة؟

.....

.....

.....

.....

.....

المهارات الرقمية	المادة:	بسم الله الرحمن الرحيم  وزارة التعليم Ministry of Education	المملكة العربية السعودية
1447 اختبار فكري	الاختبار:		وزارة التعليم
ثالث متوسط	الصف:		إدارة التعليم
ساعتان	الزمن:		مدرسة:
الثاني ١٤٤٧	الفترة:		

اسم الطالب	درجة الطالب	٢٣٥
------------	-------------	-----

السؤال الأول: اختر الإجابة الصحيحة:	٤٥ درجات
-------------------------------------	----------

١- ما هي الوظيفة الأساسية لمستشعرات الاصطدام (Bumper Sensors) في الروبوتات؟			
(أ) قياس المسافة بدقة باستخدام الليزر	(ب) اكتشاف العوائق عند التلامس المباشر معها	(ج) تحديد الألوان الموجودة على الأرضية	(د) اكتشاف الحواف والمنحدرات عن بعد
٢- أين يتم تثبيت مستشعر العين الأمامية (FrontEye) في روبوت الواقع الافتراضي؟			
(أ) أسفل الروبوت موجهاً للأسفل	(ب) في الجزء الخلفي من الروبوت	(ج) في الجزء الأمامي موجهاً للأمام	(د) على الجانب الأيمن للروبوت
٣- ما هو اسم قالب الذي يتم استخدامه بصورة افتراضية عند إنشاء مستند جديد في مايكروسوفت وورد؟			
(أ) Basic.dot	(ب) Normal.dot	(ج) Standard.dot	(د) Default.dot
٤- أي من الخيارات التالية يُعد شرطاً لكي يعطف الروبوت إلى اليسار أثناء حركته للأمام؟			
(أ) إذا اكتشف مستشعر المسافة حاجزاً	(ب) إذا تم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر فقط	(ج) إذا اكتشف مستشعر العين السفلية اللون الأحمر	(د) إذا توقف الروبوت عن الحركة
٥- أي أداة تُستخدم لتطوير واختبار موقع ووردبريس محلياً قبل نشره؟			
(أ) WooCommerce	(ب) LocalWordPress	(ج) Task Manager	(د) Microsoft Excel
٦- ما الملاحظة المذكورة حول قوالب برنامج (LibreOffice Impress)؟			
(أ) يوجد عدد قليل من القوالب المثبتة سابقاً	(ب) لا يدعم القوالب نهائياً	(ج) يحتوي على أكبر مكتبة قوالب مدمجة	(د) القوالب فيه مدفوعة الثمن فقط
٧- لإدراج جدول محتويات تلقائي، يجب أولاً تطبيق ____ على العناوين في المستند.			
(أ) تنسيق غامق (Bold)	(ب) تعداد نقطي (Bullets)	(ج) أنماط العناوين (Heading Styles)	(د) محاذاة للوسط (Center Allgnment)
٨- ما هي المستشعرات الثلاثة التي تعتمد عليها حركة الروبوت في مشروع قلعة المحطم؟			
(أ) مستشعر الجيروسكوب، مستشعر اللمس، مستشعر الألوان	(ب) مستشعر العين السفلية، مستشعر المسافة، مستشعر الاصطدام الأيسر	(ج) مستشعر العين الأمامية، مستشعر الموجات، الكاميرا	(د) مستشعر الحرارة، مستشعر المسافة، مستشعر المغناطيس
٩- في برنامج مايكروسوفت إكسل، ما الميزة التي تتيح لك التأكد من صحة البيانات المدخلة في خلية (مثل التواريخ)؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) معاينة فواصل الصفحات	(د) أنواع البيانات المرتبطة
١٠- ما هي طريقة عرض المصنف التي تعرض المحتوى كما سيظهر على الصفحة عند طباعتها، وتتيح تحرير الرؤوس والتذييلات؟			
(أ) العادي (Normal)	(ب) معاينة فواصل الصفحات (Page Break Preview)	(ج) تخطيط الصفحة (Page Layout)	(د) ملء الشاشة (Full Screen)
١١- أي مستشعر يُستخدم لاكتشاف الكائنات أو الألوان الموجودة مباشرة تحت الروبوت؟			
(أ) مستشعر المسافة	(ب) مستشعر العين الأمامية	(ج) مستشعر التصادم	(د) مستشعر العين السفلية
١٢- ما وظيفة الأمر البرمجي "تعزيز" (boost) في لبنة المغناطيس الكهربائي؟			
(أ) دفع الروبوت للأمام بسرعة	(ب) إسقاط القرص المعدني	(ج) التقاط القرص المعدني	(د) تغيير لون مستشعر العين
١٣- ما هو نوع الأشعة المستخدمة في مستشعرات المنحدرات (Cliff Sensors) لقياس المسافة بين قاعدة الروبوت والأرضية؟			
(أ) الأشعة فوق البنفسجية	(ب) أشعة الليزر	(ج) الأشعة تحت الحمراء	(د) أشعة إكس

١٤- ما البرنامج الذي يتم استخدامه في خطوة جمع المعلومات لإنشاء استبانة وفقاً لخطوات المشروع؟			
(أ) مايكروسوفت إكسل	(ب) مايكروسوفت باوربوينت	(ج) مايكروسوفت وورد	(د) ليدر أوفيس إمبرس
١٥- عند الرغبة في خفض ترتيب نص في قائمة متعددة المستويات (Multilevel list)، ما الأداة التي يجب استخدامها؟			
(أ) إنقاص المسافة البادئة (Decrease Indent)	(ب) زيادة المسافة البادئة (Increase Indent)	(ج) تعداد رقمي (Numbering)	(د) فرز (Sort)
١٦- ما هو المستشعر الذي يستخدم شعاع الضوء لتحديد المسافة بدقة عالية في التطبيقات الصناعية؟			
(أ) مستشعر الموجات فوق الصوتية	(ب) مستشعر الاصطدام	(ج) مستشعر المسافة بالليزر	(د) مستشعر العين السفلية
١٧- في أي علامة تبويب توجد أداة 'إعادة استخدام الملفات' (Reuse Files) التي تسمح باستيراد محتوى من ملف آخر؟			
(أ) الشريط الرئيسي (Home)	(ب) إدراج (Insert)	(ج) تخطيط (Layout)	(د) مراجع (References)
١٨- في ملعب ديناميكية قلعة المحطم (Dynamic Castle Crasher)، ماذا يحدث عند الضغط على زر التحديث (Refresh)؟			
(أ) يتم إعادة تشغيل البرنامج من البداية بنفس الترتيب	(ب) يتم تغيير مواضع قلاع الملعب	(ج) تتغير سرعة الروبوت	(د) يتم حذف الكود البرمجي
١٩- لتشغيل العرض التقديمي بدءاً من الشريحة الحالية، يتم الضغط على مفتاح الاختصار:			
(أ) F5	(ب) Shift + F5	(ج) Ctrl + P	(د) Alt + F4
٢٠- ما هو الاختصار المستخدم لفتح نافذة الطباعة بشكل سريع في مايكروسوفت إكسل؟			
(أ) Ctrl + C	(ب) Ctrl + V	(ج) Ctrl + P	(د) Ctrl + S
٢١- وفقاً لجدول المهارات، كيف يتم تصدير العرض التقديمي النهائي في مايكروسوفت باوربوينت؟			
(أ) تصدير كملف PDF	(ب) تصدير كفيديو	(ج) تصدير كحزمة	(د) تصدير كصور
٢٢- ماذا يحدث عند اختيار 'ترجمة المستند' (Translate Document) بأكمله في مايكروسوفت وورد؟			
(أ) يتم استبدال النص في نفس المستند	(ب) يتم إنشاء مستند منفصل بالنص المترجم في نافذة جديدة	(ج) يظهر النص المترجم في تلميح الشاشة فقط	(د) يتم حفظ الترجمة كملف PDF تلقائياً
٢٣- ما هي الوحدة التي يمكن للبنة 'المسافة الأمامية في' (FrontDistance in) إرجاع القيم بها بالإضافة إلى المليمتر (mm)؟			
(أ) السنتمتر	(ب) المتر	(ج) البوصة (Inches)	(د) القدم
٢٤- في أي عام سُجلت أول علامة تجارية لنموذج مكنسة كهربائية روبوتية صالحة التشغيل؟			
(أ) 2000	(ب) 2010	(ج) 2005	(د) 1995
٢٥- أثناء العمل على جدول البيانات في المشروع، ما الميزة التي تستخدم لضمان دقة المدخلات وتحديد نوعها؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) منطقة الطباعة	(د) التنسيق الشرطي
٢٦- ما هو الإجراء المناسب عند توقف أحد البرامج عن الاستجابة في نظام ويندوز؟			
(أ) تغيير منفذ USB	(ب) إغلاقه من مدير المهام	(ج) تشغيل إلغاء التجزئة	(د) إجراء اختبار ذاتي للطباعة
٢٧- في بيئة فيكس كود في آر، ماذا تبلغ قيمة مستشعر المسافة عندما لا يكون هناك أي شيء أمام الروبوت؟			
(أ) صفر	(ب) أكبر من 3000 مليمتر	(ج) أقل من 50 مليمتر	(د) 1000 مليمتر بالضبط
٢٨- وفقاً لمنطق المشروع، إذا لم يكتشف مستشعر المسافة شيئاً أو إذا لم يتم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر، ماذا يجب أن يفعل الروبوت؟			
(أ) ينعطف إلى اليمين	(ب) يتوقف تماماً	(ج) يتحرك إلى الخلف	(د) ينعطف إلى اليسار
٢٩- ما وظيفة عنصر البرمجة الجديد (Corrections of route) الذي يتم إنشاؤه في المشروع؟			
(أ) زيادة سرعة الروبوت لتحطيم القلاع	(ب) تصحيح موضع الروبوت حتى لا يسقط من الملعب	(ج) حساب عدد القلاع المحطمة	(د) تغيير لون الروبوت

٣٠- ما التقنيتان الأكثر شيوعاً لتحديد المواقع والمسح الضوئي في المركبات ذاتية القيادة؟			
(أ) البلوتوث والواي فاي	(ب) نظام ليدار (LIDAR) ونظام الرادار (Radar)	(ج) الأشعة تحت الحمراء والموجات الصوتية	(د) الكاميرات الرقمية والأقمار الصناعية
٣١- عند الرغبة في تجميد الصفوف الثلاثة الأولى في ورقة العمل، ما هي الخلية التي يجب تحديدها قبل اختيار أمر 'تجميد الأجزاء'؟			
(أ) الخلية A1	(ب) الخلية A3	(ج) الخلية A4	(د) أي خلية في الصف الأول
٣٢- ما هي الميزة التي تتيح لك التحكم بنوع البيانات أو القيم التي يتم إدخالها في الخلية، مثل حصر البيانات في قائمة منسدلة؟			
(أ) تجميد الأجزاء	(ب) التحقق من صحة البيانات	(ج) تأمين ورقة العمل	(د) أنواع البيانات المرتبطة
٣٣- ما الغرض من استخدام ميزة 'حزمة للقرص المضغوط' (Package for CD)؟			
(أ) حذف الخلفيات من الشرائح	(ب) ضغط الصور لتقليل حجم الملف فقط	(ج) جمع العرض التقديمي والملفات المرتبطة به لتشغيله على جهاز آخر	(د) تغيير ألوان العرض إلى التدرج الرمادي
٣٤- ما البرنامج البديل المذكور الذي يمكن استخدامه لإنشاء جداول لتسجيل النفقات على نظامي IOS و iPadOS؟			
(أ) Apple Pages	(ب) Apple Numbers	(ج) LibreOffice Impress	(د) Microsoft Access
٣٥- في مستشعرات الروبوت، ما وظيفة مستشعر المسافة (Ultrasonic)؟			
(أ) تتبع الخطوط الملونة	(ب) قياس المسافة للكشف عن العقبات	(ج) استشعار اللمس عند الاصطدام	(د) عد الخطوط الزرقاء
٣٦- أي مما يلي يُعد من عيوب استخدام التخزين السحابي؟			
(أ) صعوبة الوصول للبيانات	(ب) عدم القدرة على المشاركة	(ج) مشكلات الاتصال بالإنترنت	(د) زيادة تكلفة الأجهزة
٣٧- أي من اللبئات التالية تُستخدم لتكرار الأوامر الموجودة بداخلها لعدد غير محدد من المرات وبدون توقف؟			
(أ) لبنة كرر (Repeat)	(ب) لبنة إذا.. ثم (If.. then)	(ج) لبنة إلى الأبد (Forever)	(د) لبنة انتظر حتى (Wait until)
٣٨- ماذا يرجع مستشعر العين (Eye Sensor) إذا لم يكتشف أي كائن أو لون؟			
(أ) القيمة (True)	(ب) لون عشوائي	(ج) القيمة (False) وأنه "لا يوجد لون"	(د) يتوقف الروبوت عن العمل
٣٩- عند الرغبة في تشغيل العرض التقديمي بشكل مستمر دون توقف حتى الضغط على Esc، نستخدم خيار:			
(أ) تنفيذ حلقة مستمرة (Loop continuously)	(ب) عرض بدون سرد (Show without narration)	(ج) عرض بدون حركات (Show without animation)	(د) استخدام التوقيت (Use timings)
٤٠- من أي علامة تبويب يمكن الوصول إلى خيار 'حجم الشريحة' (Slide Size)؟			
(أ) إدراج (Insert)	(ب) عرض (View)	(ج) تصميم (Design)	(د) ملف (File)
٤١- ما الفائدة الرئيسية من استخدام الشكل الرئيس للشريحة (Slide Master)؟			
(أ) إجراء تغييرات في التنسيق والتخطيط على كافة الشرائح في نفس الوقت	(ب) حذف جميع الصور من العرض التقديمي	(ج) تغيير محتوى النصوص في الشرائح الفردية فقط	(د) طباعة العرض التقديمي بشكل أسرع
٤٢- ما هي النتيجة المنطقية للتعبير التالي: (صواب) و (خطأ)؟			
(أ) صواب	(ب) خطأ	(ج) لا شيء	(د) قيمة غير معرفة
٤٣- لتحويل نص يحتوي على أسماء دول إلى نوع بيانات جغرافي للحصول على إحصاءات، نستخدم تبويب:			
(أ) الشريط الرئيسي (Home)	(ب) إدراج (Insert)	(ج) بيانات (Data)	(د) عرض (View)
٤٤- أين يقع مستشعر المسافة بالليزر في روبوت الواقع الافتراضي؟			
(أ) على الجزء الخلفي للروبوت	(ب) على الجزء الأمامي للروبوت	(ج) أسفل الروبوت	(د) على جانب العجلات
٤٥- أين يمكنك العثور على لبنة "مستشعر الاصطدام" في برنامج فيكس كود في آر (VEXcode VR)؟			
(أ) فئة التحكم (Control)	(ب) فئة العمليات (Operators)	(ج) فئة المتغيرات (Variables)	(د) فئة المستشعرات (Sensing)

السؤال الثاني: ضع علامة (صح) أو (خطأ):		٤٥ درجات
#	العبارة	الإجابة
١	يعتبر (WooCommerce) برنامجاً مستقلاً تماماً ولا علاقة له بنظام ووردبريس.	(X)
٢	تشبه مستشعرات الجدار (Wall Sensors) مستشعرات الجرف ولكنها تعمل باتجاه معاكس لاكتشاف الحوائط.	(✓)
٣	عند حفظ ملف الإكسل بتنسيق مختلف مثل CSV، يتم دائماً الاحتفاظ بجميع التنسيقات والرسوم البيانية دون أي تغيير.	(X)
٤	في مايكروسوفت باوربوينت، تطبيق الشكل الرئيس للشريحة يضمن توحيد الخطوط والتنسيق في كافة الشرائح.	(✓)
٥	يُتيح لك مايكروسوفت وورد تخصيص القوائم النقطية باستخدام رموز أو صور خاصة.	(✓)
٦	يمكن تنزيل المزيد من القوالب لبرنامج ليدر أوفيس إمبرس من شبكة الإنترنت.	(✓)
٧	عند تصميم المتجر الإلكتروني، يُفضل البدء برسم المخطط العام للصفحات على الورق أولاً.	(✓)
٨	يُتيح لك برنامج مايكروسوفت إكسل قفل خلايا محددة لحمايتها من التعديل.	(✓)
٩	في مشروع الوحدة، يجب أن يستمر الروبوت في تحطيم القلاع حتى يكتشف مستشعر العين السفلية للون الأحمر.	(✓)
١٠	التعليقات (Comments) هي نصوص يتم إضافتها للمقطع البرمجي ويقوم المحول البرمجي بتنفيذها كأوامر.	(X)
١١	يُنصح ألا تزيد مدة العرض التقديمي عن 45 إلى 50 دقيقة للحفاظ على انتباه الجمهور.	(✓)
١٢	تقوم العملية المنطقية (لا / NOT) بعكس نتيجة التعبير الموجود فيها.	(✓)
١٣	يُتيح لك خيار 'عرض شرائح مخصص' (Custom Slide Show) إنشاء عرض فرعي يحتوي على جزء محدد من شرائح العرض الأصلي.	(✓)
١٤	في ملعب (Castle Crasher) الثابت، تتغير أماكن القلاع في كل مرة يتم فيها تشغيل البرنامج.	(X)
١٥	برنامج LibreOffice Impress هو برنامج مخصص لمعالجة النصوص فقط.	(X)
١٦	كلما زادت سرعة الروبوت، زادت المسافة التي يحتاجها للتوقف عند اكتشاف عائق (تأخر في التوقف).	(✓)
١٧	يمكن لمستشعرات العين اكتشاف الألوان مثل الأحمر والأخضر والأزرق.	(✓)
١٨	العمليات المنطقية المستخدمة لإنشاء تعبيرات مركبة هي 'و'، 'أو'، 'لا'.	(✓)
١٩	يتم استخدام لبنة "إسقاط" (drop) مع المغناطيس الكهربائي لالتقاط الأقراص المعدنية.	(X)

#	العبرة	الإجابة
٢٠	تعمل مستشعرات الاصطدام في روبوت الواقع الافتراضي مثل مفتاح التبديل (Switch) حيث يمكن تشغيله أو إيقافه.	(✓)
٢١	لا يمكن إضافة عناصر نائبية (Placeholders) جديدة عند تعديل تخطيطات الشريحة الرئيسية.	(X)
٢٢	تكون جميع الخلايا في ورقة العمل مؤمنة (Locked) افتراضياً، ولكن الحماية لا تتفعل إلا عند اختيار 'حماية ورقة'.	(✓)
٢٣	عند إضافة صورة كخلفية واختيار 'تطبيق على الكل'، يتم تغيير خلفية الشريحة المحددة فقط.	(X)
٢٤	عند البحث عبر الإنترنت للمشروع، ليس من الضروري التحقق من موثوقية المصدر.	(X)
٢٥	يمكن أن تتداخل مكبرات الصوت التي تعمل بتقنية البلوتوث مع إخراج الصوت على جهاز الحاسب.	(✓)
٢٦	يمكنك استخدام التحقق من صحة البيانات لتقييد التواريخ ضمن إطار زمني معين.	(✓)
٢٧	يمكن استخدام 'عناصر برمجة جديدة' (My Blocks) لتقسيم البرنامج الرئيس إلى وحدات أصغر قابلة لإعادة الاستخدام.	(✓)
٢٨	ليس من الضروري تطبيق أنماط على العناوين لإضافة جدول محتويات تلقائي.	(X)
٢٩	عند إضافة صورة كخلفية لورقة العمل، يُفضل أن تكون الصورة داكنة اللون لتسهيل قراءة البيانات.	(X)
٣٠	العملية المنطقية (أو / OR) تعطي نتيجة "صواب" فقط إذا كان كلا الشرطين صواباً.	(X)
٣١	يمكنك تغيير حجم واتجاه شرائح العرض التقديمي ليتناسب مع أحجام شاشات أو مقاسات ورق مختلفة.	(✓)
٣٢	يستطيع مستشعر العين الأمامية اكتشاف الكائنات الموجودة على مسافة قريبة منه.	(✓)
٣٣	المركبة ذاتية القيادة هي مركبة تتطلب تدخلاً بشرياً مستمراً للتحكم فيها.	(X)
٣٤	يُستخدم مستشعر المسافة بالليزر في السيارات لقياس منسوب الوقود في الخزان.	(X)
٣٥	يستخدم المقطع البرمجي المتغير counter بقيمتين مختلفتين (1 أو 2) لتصحيح مسار الروبوت.	(✓)
٣٦	يمكنك استخدام ميزة 'إعادة استخدام الملفات' لاستيراد محتوى من مستندات تم حفظها محلياً على جهازك.	(✓)
٣٧	تعتمد تقنية القيادة الذاتية بشكل أساسي على المستشعرات لاستشعار البيئة المحيطة.	(✓)
٣٨	يُعد تحسين محركات البحث (SEO) غير مفيد لجذب العملاء إلى المتجر الإلكتروني.	(X)

السؤال الخامس: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
يكتشف الألوان والخطوط الأرضية	1. مستشعر المسافة
.....	
ضرورة لنشر الموقع على الإنترنت	2. مستشعر العين (المسار)
.....	
تحسين ظهور الموقع في نتائج البحث	3. مستشعر الاصطدام
.....	
يعمل عند الضغط عليه فعلياً	4. SEO
.....	
يكتشف الأجسام لتجنب الاصطدام	5. استضافة الويب
.....	

الإجابة: 1-هـ، 2-أ، 3-د، 4-ج، 5-ب

السؤال السادس: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
مستشعر المسافة بالليزر	1. Electromagnet
.....	
العمليات المنطقية	2. FrontEye Sensor
.....	
مغناطيس كهربائي	3. Laser Distance Sensor
.....	
مكنسة روبوتية	4. Logical Operators
.....	
مستشعر العين الأمامية	5. Robotic Vacuum
.....	

الإجابة: 1-ج، 2-هـ، 3-أ، 4-ب، 5-د

السؤال السابع: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
يقابل حاسة الرؤية عند الإنسان	1. مستشعر العين (Eye Sensor)
.....	
ليس من مستشعرات فيكس كود في آر المذكورة	2. مستشعر الاصطدام (Bumper)
.....	
يساعد الروبوت على اكتشاف موقعه والعوائق	3. مستشعر المسافة (Distance)
.....	
يقابل حاسة اللمس عند الإنسان	4. الميكروفون
.....	
ليس من المستشعرات المذكورة في الجدول	5. الكاميرا
.....	

الإجابة: 1-أ، 2-د، 3-ج، 4-ب، 5-هـ

السؤال الثامن: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
صواب	1. (صواب) و (صواب)
.....	
صواب	2. (صواب) و (خطأ)
.....	

الإجابة: 1-أ، 2-هـ، 3-أ، 4-ج، 5-ب

(ب)	(أ)
خطأ <input type="checkbox"/>	٣. (خطأ) أو (صواب)
صواب <input type="checkbox"/>	٤. (خطأ) أو (خطأ)
خطأ <input type="checkbox"/>	٥. لا (خطأ)

الإجابة: 1-أ، 2-هـ، 3-أ، 4-ج، 5-ب

السؤال التاسع: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
القيادة الذاتية <input type="checkbox"/>	١. Autonomous Driving
مستشعر العين السفلية <input type="checkbox"/>	٢. Bumper Sensor
عمليات المقارنة <input type="checkbox"/>	٣. Comparison Operators
مستشعر المسافة <input type="checkbox"/>	٤. Distance Sensor
مستشعر الاصطدام <input type="checkbox"/>	٥. DownEye Sensor

الإجابة: 1-أ، 2-هـ، 3-ج، 4-د، 5-ب

السؤال العاشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
يحتوي على خيارات إنشاء وتحديث جدول المحتويات <input type="checkbox"/>	١. تبويب مراجع (References)
يحتوي على خيار إنشاء مستند جديد من القوالب <input type="checkbox"/>	٢. تبويب مراجعة (Review)
يحتوي على خيارات الفواصل وإعداد الصفحة <input type="checkbox"/>	٣. تبويب الشريط الرئيسي (Home) - مجموعة فقرة
يحتوي على خيارات الترجمة والتدقيق <input type="checkbox"/>	٤. تبويب تخطيط (Layout)
يحتوي على خيارات التعداد النقطي والرقمي ومتعدد المستويات <input type="checkbox"/>	٥. تبويب ملف (File)

الإجابة: 1-أ، 2-د، 3-هـ، 4-ج، 5-ب

السؤال الحادي عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
خيار لضمان تطابق جدول المحتويات مع محتوى المستند الحالي <input type="checkbox"/>	١. تعداد نقطي (Bullets)
زر لوضع النص المترجم داخل المستند <input type="checkbox"/>	٢. تعداد رقمي (Numbering)
يستخدم رمزاً لإبراز النقاط دون ترتيب معين <input type="checkbox"/>	٣. تحديث الجدول (Update Table)
شروط أساسي لإنشاء جدول محتويات تلقائي <input type="checkbox"/>	٤. إدراج (Insert) في الترجمة
يستخدم أرقاماً متسلسلة لترتيب القوائم <input type="checkbox"/>	٥. نمط العنوان (Heading Style)

الإجابة: 1-ج، 2-هـ، 3-أ، 4-ب، 5-د

السؤال الثاني عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... مستشعر الاصطدام الأيسر	1. BumperLeft
..... فئة تحتوي على العمليات الحسابية والمنطقية	2. BumperRight
..... مستشعر الاصطدام الأيمن	3. Sensing
..... فئة تحتوي على لبنات التكرار والشروط	4. Operators
..... فئة تحتوي على لبنات المستشعرات	5. Control

الإجابة: 1-أ، 2-ج، 3-هـ، 4-ب، 5-د

السؤال الثالث عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... يعرض المحتوى كما سيظهر عند الطباعة ويتيح تحرير الرؤوس.	1. تخطيط الصفحة (Page Layout)
..... حفظ الملف كملف نصي يفصل بين القيم بفاصلة.	2. معاينة فواصل الصفحات (Page Break Preview)
..... فحص المصنف بحثاً عن ميزات غير مدعومة في إصدارات سابقة.	3. الوضع العادي (Normal)
..... طريقة العرض الافتراضية عند إنشاء ورقة عمل.	4. مدقق التوافق (Compatibility Checker)
..... يعرض المحتوى مع خطوط زرقاء لتحديد صفحات الطباعة.	5. صيغة CSV

الإجابة: 1-أ، 2-هـ، 3-د، 4-ج، 5-ب

السؤال الرابع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... لبنة سداسية الشكل تُرجع صواب أو خطأ	1. لبنة إلى الأبد (Forever)
..... تكرر اللبنة بداخلها باستمرار دون توقف	2. لبنة التعليق (Comment)
..... لبنة بيضاوية الشكل تُرجع قيمة رقمية	3. لبنة المسافة الأمامية وجدت كائناً؟
..... تسمح بإنشاء وظائف مخصصة لتقسيم الكود	4. لبنة المسافة الأمامية في (mm)
..... تستخدم لإضافة وصف نصي للمقطع البرمجي	5. عنصر برمجة جديد (My Block)

الإجابة: 1-ب، 2-هـ، 3-أ، 4-ج، 5-د

السؤال الخامس عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... يحتوي على أوامر تجميد الأجزاء وتغيير طرق العرض.	1. تبويب بيانات (Data)
..... يحتوي على خيارات الحفظ والطباعة والتحقق من التوافق.	2. تبويب عرض (View)

الإجابة: 1-هـ، 2-أ، 3-د، 4-ج، 5-ب

(ب)	(أ)
..... يحتوي على أوامر إضافة الرؤوس والتذييلات.	٣. تخطيط الصفحة (Page Layout)
..... يحتوي على إعدادات خلفية الورقة وتعيين ناحية الطباعة.	٤. تخطيط إدراج (Insert)
..... يحتوي على أوامر التحقق من صحة البيانات وأنواع البيانات.	٥. تخطيط ملف (File)

الإجابة: 1-هـ، 2-أ، 3-د، 4-ج، 5-ب

السؤال السادس عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... عرض مجموعة محددة فقط من الشرائح	١. عرض مخصص (Custom Show)
..... جعل الخلفية موحدة لجميع الشرائح	٢. تطبيق على الكل (Apply to All)
..... حفظ الفيديوهات والصوت داخل حزمة العرض	٣. الشفافية (Transparency)
..... التحكم في خيارات التشغيل مثل التكرار	٤. إعداد عرض الشرائح (Set Up Show)
..... التحكم في وضوح صورة الخلفية	٥. تضمين الملفات المرتبطة

الإجابة: 1-أ، 2-ب، 3-هـ، 4-د، 5-ج

السؤال السابع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... جدول المحتويات	١. Freeze Panes
..... تجميد الأجزاء	٢. Print Area
..... رؤوس	٣. Table of Contents
..... تذييلات	٤. Headers
..... منطقة الطباعة	٥. Footers

الإجابة: 1-ب، 2-هـ، 3-أ، 4-ج، 5-د

السؤال الثامن عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
(ب)	(أ)
..... حزمة	١. Data Validation
..... قالب	٢. Multilevel List
..... قائمة متعددة المستويات	٣. Layouts
..... التحقق من صحة البيانات	٤. Package
..... مخططات	٥. Template

الإجابة: 1-د، 2-ج، 3-هـ، 4-أ، 5-ب

ه درجات	السؤال التاسع عشر: صل بين العمود (أ) والعمود (ب)	
	(ب)	(أ)
	تستخدم لمراقبة المسافة التي تفصل الروبوت عن الكائن	١. ملعب القرص المتاهة
	تتحقق من وجود كائن أمام المستشعر	٢. القيادة الذاتية
	تحرك المركبات دون تدخل بشري	٣. لبنة (يمثل مجسم قريب؟)
	تتحقق من لون الكائن المكتشف	٤. لبنة (يستشعر لون؟)
	بيئة افتراضية تحتوي على أقراص ملونة	٥. العين الأمامية مع مستشعر المسافة
الإجابة: 1-هـ، 2-ج، 3-ب، 4-د، 5-أ		

٤٥ درجات	السؤال العشرون: أكمل الفراغات التالية:	
	تستخدم لبنات ____ لإضافة ملاحظات نصية تشرح المقطع البرمجي ولا تؤثر على تشغيله.	١
	الإجابة: التعليقات	
	الجهاز الذي يستخدم شعاع الليزر لتحديد المسافة إلى الجسم يسمى مستشعر ____.	٢
	الإجابة: المسافة بالليزر	
	المصطلح الإنجليزي لمستشعر الاصطدام هو ____.	٣
	الإجابة: Bumper Sensor	
	لبنة 'المسافة الأمامية وجدت كائناً؟' هي لبنة مراسل منطقية تُرجع قيمة إما صواب أو ____.	٤
	الإجابة: خطأ	
	في مايكروسوفت وورد، يمكن إنشاء ____ ليسهل التنقل بين عناوين المستند.	٥
	الإجابة: جدول محتويات	
	مستشعر الروبوت الذي يقابل حاسة اللمس عند الإنسان هو مستشعر ____.	٦
	الإجابة: الاصطدام	
	المركبة التي تكون قادرة على استشعار بيئتها والعمل دون تدخل بشري تسمى مركبة ____.	٧
	الإجابة: ذاتية القيادة	
	لإجراء تغييرات شاملة على خطوط وتخطيطات كافة الشرائح مرة واحدة، نستخدم عرض ____.	٨
	الإجابة: الشكل الرئيس للشريحة	
	في المتاجر الإلكترونية، تُستخدم أداة ____ كإضافة للتجارة الإلكترونية لنظام ووردبريس.	٩
	الإجابة: ووكومرس	
	توجد ميزة 'تجميد الأجزاء' ضمن علامة تبويب ____ في مجموعة نافذة.	١٠
	الإجابة: عرض	
	يستخدم الروبوت ____ لتحطيم جميع قلاع الملعب وإسقاط وحدات البناء في المشروع.	١١
	الإجابة: ملعب Castle Crasher	
	عند تصدير العرض، يمكن تضمين ____ لضمان عمل الفيديوهات والصور المرتبطة عند فتح العرض على جهاز آخر.	١٢
	الإجابة: الملفات المرتبطة	
	في نهاية المشروع، ستنشئ عرضاً تقديمياً لإظهار استنتاجاتك باستخدام برنامج ____.	١٣
	الإجابة: مايكروسوفت باوربوينت	
	يتم تثبيت مستشعر العين ____ أسفل روبوت الواقع الافتراضي ويتم توجيهه للأسفل.	١٤
	الإجابة: السفلية	

١٥	يمكن العثور على لبنات العمليات المنطقية مثل (and, or, not) في فئة ____ . الإجابة: العمليات
١٦	تُعرف القيادة التي لا تحتاج لتدخل بشري وتستخدم المستشعرات ب ____ . الإجابة: القيادة الذاتية
١٧	للحصول على نتيجة "صواب" في العملية المنطقية (و / AND)، يجب أن يكون كلا التعبيرين المنطقيين ____ . الإجابة: صواباً
١٨	تُسمى الميزة التي تسمح بإبقاء أجزاء محددة من جدول البيانات ظاهرة أثناء التمرير ب ____ . الإجابة: تجميد الأجزاء
١٩	توجد أدوات الترجمة (Translate) في مايكروسوفت وورد ضمن علامة تبويب ____ . الإجابة: مراجعة
٢٠	للحفاظ على توافق المصنف مع إصدارات إكسل القديمة، نستخدم أداة ____ من قائمة ملف. الإجابة: مدقق التوافق
٢١	في برمجة تتبع الحائط، إذا كانت المسافة الخالية أمام الروبوت أكبر من ____ مليمتر، فإن الروبوت يتحرك للأمام. الإجابة: 200
٢٢	لتشخيص مشكلات الطباعة، يمكن إجراء ____ على الطباعة. الإجابة: اختبار ذاتي
٢٣	يتم استخدام ____ عند الحاجة لإبراز بعض الموضوعات وترتيبها حسب أولويتها. الإجابة: الترقيم
٢٤	يتم استخدام مستشعر ____ للكشف عن المنطقة الحمراء وتصحيح مسار الروبوت. الإجابة: العين السفلية
٢٥	المصطلح الإنجليزي 'Print Area' يعني ____ . الإجابة: منطقة الطباعة
٢٦	لتحديث جدول المحتويات بعد إجراء تعديلات، نذهب إلى علامة تبويب مراجع ونختار ____ . الإجابة: تحديث الجدول
٢٧	لالتقاط الأقراص المعدنية في ملعب القرص المتاهة، نستخدم أداة تسمى ____ . الإجابة: المغناطيس الكهربائي
٢٨	العملية التي تضمن وتحقق من أن البيانات المدخلة تأتي في نطاق مجموعة معينة من القيم تسمى ____ . الإجابة: التحقق من صحة البيانات
٢٩	لإدخال بيانات جغرافية مرتبطة في إكسل، يتم استخدام ميزة ____ من تبويب بيانات. الإجابة: أنواع البيانات
٣٠	لمعاينة كيف سيبدو العرض التقديمي عند الطباعة بالأبيض والأسود، نستخدم وضع العرض ____ . الإجابة: تدرج الرمادي
٣١	القالب في مايكروسوفت وورد هو بمثابة ____ مُصمم سابقاً لغرض محدد مثل السيرة الذاتية أو الفاكس. الإجابة: مستند
٣٢	المصطلح الإنجليزي الذي يقابل 'التوافق مع الإصدارات السابقة' هو ____ . الإجابة: Backward Compatibility
٣٣	عند تحويل النص إلى بيانات مرتبطة، يمكنك الضغط على أيقونة ____ لفتح بطاقة تعين المعلومات المتاحة. الإجابة: عرض البطاقة
٣٤	يمكن ضبط درجة وضوح صورة الخلفية في الشريحة عن طريق تحريك شريط ____ . الإجابة: الشفافية
٣٥	إذا اكتشف مستشعر المسافة شيئاً ما أو تم الضغط على مستشعر الاصطدام الأيسر، يجب أن يتحرك الروبوت إلى ____ . الإجابة: الأمام

٣٦	اللبنة التي تُرجع صواباً عندما يكون مستشعر الاصطدام مضغوطة تسمى ____ . الإجابة: pressed
٣٧	في برمجة الروبوت، يُستخدم مستشعر ____ للكشف عن الخطوط السوداء أو الملونة على الأرضية. الإجابة: المسار
٣٨	لعرض محتوى ورقة إكسل كما سيظهر عند الطباعة في صفحات متعددة، نستخدم طريقة عرض ____ . الإجابة: تخطيط الصفحة
٣٩	نظام ____ هو إحدى التقنيات الشائعة لتحديد المواقع في القيادة الذاتية ويعتمد على الموجات الكهرومغناطيسية. الإجابة: الرادار
٤٠	تسمى القائمة التي يتم فيها إنشاء قائمة أخرى داخل القائمة الحالية باسم القائمة ____ . الإجابة: متعددة المستويات
٤١	لإضافة مناطق مخصصة للنصوص أو الصور في تخطيط جديد، نستخدم أداة إدراج ____ . الإجابة: عنصر نائب
٤٢	تُستخدم مستشعرات ____ في المكناس الروبوتية لتجنب سقوط الروبوت من على الدرج أو الحواف. الإجابة: المنحدرات
٤٣	لإزالة الجزء المحدد للطباعة سابقاً، نختار الأمر ____ من قائمة ناحية الطباعة. الإجابة: مسح ناحية الطباعة
٤٤	تُستخدم لبنة ____ لإيقاف تنفيذ المقطع البرمجي مؤقتاً حتى يتحقق شرط معين. الإجابة: الانتظار حتى
٤٥	يحتوي روبوت الواقع الافتراضي على مستشعري اصطدام هما: مستشعر الاصطدام الأيمن ومستشعر الاصطدام ____ . الإجابة: الأيسر

السؤال الحادي والعشرون: أجب عن الأسئلة التالية:

١٥ درجات

الأول.

ما وظيفة المغناطيس الكهربائي في روبوت الواقع الافتراضي؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: يستخدم لالتقاط وإسقاط الأقراص المعدنية التي تحتوي على لب معدني.

الثاني.

اذكر إحدى مميزات التخزين السحابي المذكورة في الدرس.

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: الوصول إلى البيانات من أي مكان أو حماية البيانات أو المشاركة والتعاون.

اذكر طريقتين مختلفتين لبدء تشغيل عرض الشرائح.

الإجابة النموذجية: من البداية (From Beginning) أو من الشريحة الحالية (From Current Slide).

الرابع.

اذكر تطبيقاً واحداً من الحياة الواقعية لمستشعرات الموجات فوق الصوتية.

الإجابة النموذجية: قياس منسوب المياه في الخزانات أو أنظمة الوقوف الذاتي في السيارات.

الخامس.

كيف تساعد مستشعرات الجدار (Wall Sensors) المكنسة الروبوتية؟

الإجابة النموذجية: تساعد على التنقل بالقرب من الحائط لتنظيف الحواف دون الاصطدام به.

السادس.

ما وظيفة 'العنصر النائب' (Placeholder) عند تصميم تخطيطات الشرائح؟

الإجابة النموذجية: يسهل تنسيق الشرائح باستمرار عن طريق حجز أماكن للمحتوى مثل النصوص أو الصور أو الرسوم.

السابع.

اذكر طريقتين لتخصيص قائمة متعددة المستويات.

الإجابة النموذجية: تغيير مستوى المسافة البادئة، أو تغيير نمط الترقيم والخط لكل مستوى.

ما الفائدة من استخدام 'عناصر برمجة جديدة' (My Blocks) في فيكس كود في آر؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: لإعادة استخدام مجموعة من اللبنات، تقسيم البرنامج الرئيس، وجعل الكود أكثر تنظيماً.

التاسع.

ما الفائدة من استخدام ميزة 'قفل الخلايا' في برنامج إكسل ضمن المشروع؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: لحماية الخلايا التي تحتوي على بيانات مهمة أو معادلات من التعديل الخطأ.

العاشر.

ما هو الهدف الرئيسي للروبوت في مشروع (Castle Crasher)؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: تحطيم جميع قلاع الملعب وإسقاط جميع وحدات البناء الخاصة.

الحادي عشر.

لماذا قد تحتاج إلى استخدام 'تدرج الرمادي' (Grayscale) في الباوربوينت؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: لمعاينة العرض قبل طباعته لتوفير الحبر الملون أو لتحسين مظهره عند الطباعة بالأبيض والأسود.

الثاني عشر.

اشرح باختصار وظيفة العملية المنطقية (أو / OR).

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: تكون النتيجة صواباً إذا كان أحد التعبيرين المنطقيين على الأقل صواباً.

ما وظيفة الأمر البرمجي الذي يستخدم (مستشعر الاصطدام) في سياق الدرس؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: يجعل الروبوت ينعطف (مثلاً 90 درجة) عند الضغط على المستشعر نتيجة الاصطدام.

الرابع عشر.

ما الفرق بين لبنات 'المُراسل' (Reporter) ولبنات 'المُراسل المنطقية' (Boolean Reporter)؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: لبنات المُراسل تعيد قيماً (مثل الأرقام)، بينما المُراسل المنطقية تعيد فقط (صواب True) أو (خطأ False).

الخامس عشر.

ما هو المبدأ الذي يعتمد عليه مستشعر المسافة بالليزر في حساب المسافة؟

.....

.....

.....

.....

.....

الإجابة النموذجية: يعتمد على حساب الوقت الذي يستغرقه ضوء الليزر للارتداد من الجسم إلى المستشعر.